

Mathematik für Wirtschaftswissenschaftler II – 10. Übungsblatt

Aufgabe 22: (Multiple Select)

Kreuzen Sie die Aussagen, die immer richtig sind, an (ohne Begründung).

(a) Es sei $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ gegeben durch gilt $f(x_1, x_2) = \frac{1}{6}(x_1 - x_2)^3$:

(1) Für den Gradienten ∇f von f gilt $\nabla f(x) = \begin{pmatrix} \frac{1}{2}(x_1 - x_2)^2 \\ -\frac{1}{2}(x_1 - x_2)^2 \end{pmatrix}$

(2) Für die Hessematrix $\nabla^2 f(x)$ gilt $\nabla^2 f(x) = \begin{pmatrix} (x_1 - x_2) & -(x_1 - x_2) \\ (x_1 - x_2) & (x_1 - x_2) \end{pmatrix}$

(3) f besitzt mindestens eine lokale Minimalstelle.

(4) f ist nach unten beschränkt.

(b) Für die folgenden Matrizen A gilt:

(1) $A := \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$ ist positiv definit.

(2) $A := \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$ ist positiv definit.

(3) $A := \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ ist positiv semidefinit

(4) $A := \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 6 \\ 3 & 6 & -9 \end{pmatrix}$ ist indefinit.

(c) Sei $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ zweimal stetig partiell differenzierbar.

(1) Die Hessematrix von f existiert und ist symmetrisch in jedem Punkt $x \in \mathbb{R}^n$

(2) In jeder lokalen Minimalstelle $x^* \in \mathbb{R}^n$ von f ist die Hessematrix von f positiv semidefinit.

(3) In jeder lokalen Minimalstelle $x^* \in \mathbb{R}^n$ von f ist die Hessematrix von f positiv definit.

(4) Für $H \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ist die Hessematrix von $f(x) = x^T H x$ gegeben durch $\nabla^2 f(x) = H + H^T$

Bemerkung: Punkteverteilung wie bei Aufgabe 2.

Aufgabe 23: Es sei $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ gegeben durch

$$f(x_1, x_2) = \frac{1}{2}(x_1 + x_2)^2 + (x_1 - x_2)^3$$

- (a) Berechnen Sie für beliebiges $x \in \mathbb{R}^2$ den Gradienten $\nabla f(x)$ und die Hessematrix $\nabla^2 f(x)$ von f .
- (b) Bestimmen Sie alle kritischen Stellen von f .
- (c) Entscheiden Sie ob, bzw um welche Art von Extrema es sich bei den kritischen Stellen von f handelt.

Hinweis: Für die Klausurzulassung benötigen Sie 50 Übungspunkte. Falls Sie diese Voraussetzung nicht erfüllen oder Spaß an zusätzlichen Aufgaben haben, können Sie Ihren Punktestand mit den folgenden 2 Bonusaufgaben erhöhen.

Aufgabe 24: (6 Bonuspunkte)

Wir nehmen an, dass 6 Firmen dasselbe Gut zu verschiedenen Preisen $p_i \in \mathbb{R}_+$ produzieren und zu unterschiedlichen Mengen $q_i \in \mathbb{R}_+$ absetzen.

p_i	100	110	150	170	180	200
q_i	1800	1750	1400	1200	1110	1000

- (a) Zeichnen Sie Preise und Absatzmengen in ein geeignetes Koordinatensystem ein. Dabei soll die x-Achse den Preis und die y-Achse den Absatz beschreiben.
- (b) Wir unterstellen einen (affin) linearen Zusammenhang zwischen Preis und Absatz, d.h. $q(p) = x_1 + x_2 p$ mit unbekanntem Parametern $x_1, x_2 \in \mathbb{R}^n$: Wir definieren

$$A := ([1, p_i])_{i=1..6} = \begin{pmatrix} 1 & p_1 \\ \vdots & \vdots \\ 1 & p_6 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{6 \times 2}$$

und

$$b := (q_i)_{i=1,..,6} = \begin{pmatrix} q_1 \\ \vdots \\ q_6 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^6$$

. Berechnen Sie eine globale Minimalstelle $x^* = (x_1, x_2)^T$ von

$$f(x) := \|Ax - b\|_2^2$$

und zeichnen Sie die durch

$$L := \{(p, x_1 + x_2 p) \mid p \in \mathbb{R}\}$$

definierte Gerade in das Koordinatensystem aus a) ein.

Aufgabe 25: (6 Bonuspunkte)

In Aufgabe 21 haben Sie bereits gesehen wie sich eine globale Minimalstelle der Funktion $f(x) = \|Ax - b\|_2$ berechnen lässt falls $A^T A$ invertierbar ist. Da diese Voraussetzung im Allgemeinen nicht immer erfüllt ist, betrachten wir die sogenannte Singulärwertzerlegung von A , von der man beweisen kann, dass sie immer existiert:

Sei

$$A = U\Sigma V^T$$

eine Singulärwertzerlegung einer reellen $m \times n$ -Matrix A gegeben, d.h.

- $\Sigma \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ist eine Matrix, die $\Sigma_{1,1} \geq \dots \geq \Sigma_{k,k} \geq 0$ für $k := \min\{m, n\}$ und $\Sigma_{i,j} = 0$ für alle $i \in \{1, \dots, m\}$ und $j \in \{1, \dots, n\}$ mit $i \neq j$ erfüllt.
(Matrizen dieser Art werden auch rechteckige Diagonalmatrizen genannt)
- $U \in \mathbb{R}^{m \times m}$ und $V \in \mathbb{R}^{n \times n}$ erfüllen $UU^T = U^T U = I_m$ und $VV^T = V^T V = I_n$
(Matrizen mit dieser Eigenschaft werden auch orthogonale Matrizen genannt)

Die positiven Diagonaleinträge von Σ seien die Einträge $\Sigma_{1,1}, \dots, \Sigma_{p,p}$ mit $p \leq \min\{m, n\}$. Mit Σ^+ bezeichnen wir die Matrix, die aus Σ^T entsteht, indem für $1 \leq i \leq p$ die Einträge $\Sigma_{i,i}$ durch $1/\Sigma_{i,i}$ ersetzt werden. Mit A^+ bezeichnen wir die Matrix $A^+ = V\Sigma^+U^T$, die sogenannte *Pseudoinverse* von A .

Hinweis: Man kann zeigen, dass die Definition von A^+ nicht von der speziellen Wahl von Σ, U bzw. V abhängt.

Man zeige:

- $A^+A = (A^+A)^T, \quad AA^+ = (AA^+)^T$
- $AA^+A = A, \quad A^+AA^+ = A^+.$
- $A = A^{++}, \quad (A^+)^T = (A^T)^+$
- Eine Lösung von

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} \|Ax - b\|_2$$

ist durch $x^* := A^+b$ gegeben.

**Abgabe bis zum Donnerstag, 14. Juli 2016, 11:00 Uhr, in die Briefkästen (quer gegenüber von Raum 25.22.00.55, Geschäftszimmer des Mathematischen Instituts).
Besprechung in den Übungen ab 19. Juli 2016.**